

Консервативные схемы решения нестационарных задач управления теплопроводности с переменными коэффициентами в прямоугольнике

Б. Х. Хайиткулов¹

e-mail: b.hayitqulov@mail.ru

В [1–3] рассматривались нестационарные задачи расчета оптимального обогрева простых геометрических областей.

В данной работе разработаны метод и алгоритм решения задачи об оптимальном выборе плотности источников тепла на прямоугольнике таким образом, чтобы температура внутри рассматриваемой области находилась в заданных пределах. При этом источники тепла должны обеспечить заданный температурный режим минимальной суммарной мощности и температуру в заданном коридоре.

В параллелепипеде $D = \{a \leq x \leq b, c \leq y \leq d, 0 \leq t \leq T\}$ требуется определить функцию $f(x, y, t) \geq 0$, доставляющую при каждом $t \in [0, T]$ минимум линейному функционалу

$$J\{f\} = \int_a^b \int_c^d f(x, y, t) dy dx \rightarrow \min, \quad (1)$$

при следующих условиях:

$$\begin{aligned} \frac{\partial u}{\partial t} &= \frac{\partial}{\partial x} \left(\chi(x, y, t) \frac{\partial u}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\chi(x, y, t) \frac{\partial u}{\partial y} \right) + f(x, y, t), \\ & a < x < b, c < y < d, 0 < t \leq T, \\ u(x, y, 0) &= u_0(x, y), a \leq x \leq b, c \leq y \leq d, \\ u(a, y, t) &= \mu_1(y, t), u(b, y, t) = \mu_2(y, t), c \leq y \leq d, 0 < t \leq T, \\ u(x, c, t) &= \mu_3(x, t), u(x, d, t) = \mu_4(x, t), a \leq x \leq b, 0 < t \leq T, \end{aligned} \quad (2)$$

$$m(x, y, t) \leq u(x, y, t) \leq M(x, y, t), \quad (x, y, t) \in D. \quad (3)$$

Здесь $u = u(x, y, t)$ – температура в точке (x, y) прямоугольника в момент времени t ; $\chi(x, y, t) > 0$ – коэффициент теплопроводности; $u_0(x, y)$, $\mu_1(y, t)$, $\mu_2(y, t)$, $\mu_3(x, t)$, $\mu_4(x, t)$, $m(x, y, t)$, $M(x, y, t)$ – заданные функции. Функции $m(x, y, t)$, $M(x, y, t)$ имеют смысл функ-

¹Национальный Университет Узбекистана, Ташкент, Узбекистан

ций минимального и максимального профиля температуры в области D соответственно. Плотность источников тепла описывается квадратично интегрируемой функцией $f(x, y, t)$ в пространстве $L_2(D)$. Решение данной краевой задачи можно получить в аналитическом виде с использованием методов Фурье [4].

Введем в D равномерную по трем переменным разностную сетку $\overline{\omega}_{h_1 h_2}^\tau = \overline{\omega}_{h_1} \times \overline{\omega}_{h_2} \times \overline{\omega}^\tau = \{(x_i = ih_1, y_j = jh_2, t_k = k\tau), i = \overline{0, N_1}, j = \overline{0, N_2}, k = \overline{0, N_3}\}$ с шагами $h_1 = (b - a)/N_1$, $h_2 = (d - c)/N_2$, $\tau = T/N_3$.

Для получения консервативных разностных схем воспользуемся интегро-интерполяционным методом. Рассмотрим интегральное уравнение баланса тепла на элементарной прямоугольной ячейке $x_{i-0.5} \leq x \leq x_{i+0.5}$, $y_{j-0.5} \leq y \leq y_{j+0.5}$ сетки за промежутки времени $t_k \leq t \leq t_{k+1}$:

$$\begin{aligned} & \int_{x_{i-0.5}}^{x_{i+0.5}} \int_{y_{j-0.5}}^{y_{j+0.5}} u(x, y, t_{k+1}) dy dx - \int_{x_{i-0.5}}^{x_{i+0.5}} \int_{y_{j-0.5}}^{y_{j+0.5}} u(x, y, t_k) dy dx = \\ & = \int_{t_k}^{t_{k+1}} \int_{y_{j-0.5}}^{y_{j+0.5}} W(x_{i-0.5}, y, t) dy dt - \int_{t_k}^{t_{k+1}} \int_{y_{j-0.5}}^{y_{j+0.5}} W(x_{i+0.5}, y, t) dy dt + \\ & + \int_{t_k}^{t_{k+1}} \int_{x_{i-0.5}}^{x_{i+0.5}} W(x, y_{j-0.5}, t) dx dt - \int_{t_k}^{t_{k+1}} \int_{x_{i-0.5}}^{x_{i+0.5}} W(x, y_{j+0.5}, t) dx dt + \\ & + \int_{t_k}^{t_{k+1}} \int_{x_{i-0.5}}^{x_{i+0.5}} \int_{y_{j-0.5}}^{y_{j+0.5}} f(x, y, t) dy dx dt, \end{aligned}$$

где $W(x, y, t)$ – поток тепла, $W(x, y, t) = -\chi(x, y, t) \text{ grad } u$.

Аппроксимируем входящие в уравнение баланса интегралы приближенными формулами [4]:

$$\int_{x_{i-0.5}}^{x_{i+0.5}} \int_{y_{j-0.5}}^{y_{j+0.5}} u(x, y, t_{j+1}) dy dx \approx h_1 h_2 u_{ij}^{k+1},$$

$$\int_{t_k}^{t_{k+1}} \int_{y_j-0.5}^{y_{j+0.5}} W(x_{i-0.5}, y, t) dy dt \approx \tau h_2 W_{i-0.5j}^{k+1},$$

$$\int_{t_k}^{t_{k+1}} \int_{x_i-0.5}^{x_{i+0.5}} W(x, y_{j-0.5}, t) dx dt \approx \tau h_1 W_{ij-0.5}^{k+1},$$

$$\int_{t_k}^{t_{k+1}} \int_{x_i-0.5}^{x_{i+0.5}} \int_{y_j-0.5}^{y_{j+0.5}} f(x, y, t) dy dx dt \approx \tau h_1 h_2 f_{ij}^{k+1},$$

$$W_{i-0.5j}^{k+1} = -\chi_{i-0.5j}^{k+1} \frac{u_{ij}^{k+1} - u_{i-1j}^{k+1}}{h_1}, \quad W_{ij-0.5}^{k+1} = -\chi_{ij-0.5}^{k+1} \frac{u_{ij}^{k+1} - u_{ij-1}^{k+1}}{h_2}.$$

При этом $\chi_{i\pm 0.5j}^{k+1}$, $\chi_{ij\pm 0.5}^{k+1}$ и f_{ij}^{k+1} определяются равенствами

$$\chi_{i-0.5j}^{k+1} = \chi\left(\frac{x_i + x_{i-1}}{2}, y_j, t_{k+1}\right), \quad \chi_{ij-0.5}^{k+1} = \chi\left(x_i, \frac{y_j + y_{j-1}}{2}, t_{k+1}\right),$$

$$\chi_{ij}^{k+1} = \chi(x_i, y_j, t_{k+1}), \quad f_{ij}^{k+1} = f(x_i, y_j, t_{k+1}).$$

Неявная консервативная разностная схема для условия (2) имеет вид [4]:

$$\left\{ \begin{array}{l} \frac{u_{ij}^{k+1} - u_{ij}^k}{\tau} = \left[\chi_{i+0.5j}^{k+1} \frac{u_{i+1j}^{k+1} - u_{ij}^{k+1}}{h_1^2} - \chi_{i-0.5j}^{k+1} \frac{u_{ij}^{k+1} - u_{i-1j}^{k+1}}{h_1^2} \right] \\ + \left[\chi_{ij+0.5}^{k+1} \frac{u_{ij+1}^{k+1} - u_{ij}^{k+1}}{h_2^2} - \chi_{ij-0.5}^{k+1} \frac{u_{ij}^{k+1} - u_{ij-1}^{k+1}}{h_2^2} \right] + f_{ij}^{k+1}, \\ i = \overline{1, N_1 - 1}, \quad j = \overline{1, N_2 - 1}, \quad k = \overline{0, N_3 - 1}, \\ u_{ij}^0 = u_0(x_i, y_j), \\ u_{0j}^{k+1} = \mu_1(y_j, t_{k+1}), \quad u_{N_1j}^{k+1} = \mu_2(y_j, t_{k+1}), \\ u_{i0}^{k+1} = \mu_3(x_i, t_{k+1}), \quad u_{iN_2}^{k+1} = \mu_4(x_i, t_{k+1}), \\ i = \overline{0, N_1}, \quad j = \overline{0, N_2}, \quad k = \overline{0, N_3 - 1}. \end{array} \right. \quad (4)$$

Оператор $Lu = \frac{\partial u}{\partial t} - \left(\frac{\partial}{\partial x} \left(\chi(x, y, t) \frac{\partial u}{\partial x} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\chi(x, y, t) \frac{\partial u}{\partial y} \right) \right)$

с начальным и краевым условием будет самосопряженным, положительно определенным в $L_2(D)$, а значит, он имеет ограниченный обратный оператор, которого обозначим через $G = L^{-1}$. С его помощью можно переформулировать задачу (1)–(3) как задачу на минимум функционала (1) при следующих условиях на плотность источников:

$$\begin{aligned} m(x, y, t) \leq (Gf)(x, y, t) \leq M(x, y, t), \\ f(\cdot, \cdot, \cdot) \in L_2(D), f(x, y, t) \geq 0. \end{aligned} \quad (5)$$

Введем следующие обозначения

$$\begin{aligned} XY &= \left(\frac{1}{\tau} + \frac{\chi_{i\pm 0.5j}^{k+1}}{h_1^2} + \frac{\chi_{ij\pm 0.5}^{k+1}}{h_2^2} \right), X^+ = -\frac{\chi_{i+0.5j}^{k+1}}{h_1^2}, X^- = -\frac{\chi_{i-0.5j}^{k+1}}{h_1^2}, \\ Y^+ &= -\frac{\chi_{ij+0.5}^{k+1}}{h_2^2}, Y^- = -\frac{\chi_{ij-0.5}^{k+1}}{h_2^2}. \end{aligned}$$

Имеем следующую матрицу,

$$A = \begin{bmatrix} XY & Y^+ & 0 & X^+ & \dots & \dots & 0 \\ Y^- & XY & Y^+ & 0 & X^+ & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & \dots & X^- & 0 & Y^- & XY & Y^+ \\ 0 & \dots & \dots & X^- & 0 & Y^- & XY \end{bmatrix}.$$

Тогда получим

$$G = A^{-1}.$$

Построим консервативную конечномерную аппроксимацию (1)–(5) в виде задачи линейного программирования. Разобьём область D по x, y, t соответственно на N_1, N_2, N_3 равных частей: $D = \bigcup_{k=1}^{N_3} \bigcup_{i=1}^{N_1} \bigcup_{j=1}^{N_2} D_{ij}^k$, где $D_{ij}^k = \{(x, y, t), x_{i-1} \leq x \leq x_i, y_{j-1} \leq y \leq y_j, t_{k-1} \leq t \leq t_k\}$, $i = \overline{1, N_1}, j = \overline{1, N_2}, k = \overline{1, N_3}$. Обозначим через $S_{N_1 N_2}^{N_3}(D) \subset L_2(D)$ подпространство, в котором определены кусочно-постоянные функции вида $f(x, y, t) = f_{ij}^k, (x, y, t) \in D_{ij}^k$

($i = \overline{1, N_1 - 1}$, $j = \overline{1, N_2 - 1}$, $k = \overline{1, N_3}$). Введём в $S_{N_1 N_2}^{N_3}(D)$ базис, состоящий из функций $e_{ij}^k(x, y, t) = 1$, $(x, y, t) \in D_{ij}^k$ и $e_{ij}^k(x, y, t) = 0$, $(x, y, t) \notin D_{ij}^k$. Тогда $f(x, y, t) \approx \sum_{k=1}^{N_3} \sum_{i=1}^{N_1-1} \sum_{j=1}^{N_2-1} f_{ij}^k e_{ij}^k(x, y, t)$. Пусть $N = (N_1 - 1)(N_2 - 1)$, $g_{pq} = (Ge_{pq}^k, e_{ij}^k)$, $(m(x, y, t), e_{ij}^k(x, y, t)) = m_{ij}^k$, $(M(x, y, t), e_{ij}^k(x, y, t)) = M_{ij}^k$, $\tilde{f}_q^k = f_{ij}^k$, ($p = q$, $q = (i - 1)(N_2 - 1) + j$), $p = \overline{1, N}$, $q = \overline{1, N}$, $i = \overline{1, N_1 - 1}$, $j = \overline{1, N_2 - 1}$, $k = \overline{1, N_3}$, где (\cdot, \cdot) — скалярное произведение в $L_2(D)$. Подставим выражение для $f(x, y, t)$ в (1) и скалярно умножим неравенства (5) на $e_{ij}^k(x, y, t)$ в $L_2(D)$. Получим задачу линейного программирования

$$J_k\{f\} = \sum_{i=1}^{N_1-1} \sum_{j=1}^{N_2-1} (\text{mes} D_{ij}^k) f_{ij}^k \rightarrow \min, \quad k = 1, 2, \dots, N_3,$$

$$m_{ij}^k \leq \sum_{q=1}^N g_{pq} \tilde{f}_q^k \leq M_{ij}^k, \quad (6)$$

$$p = \overline{1, N}, \quad i = \overline{1, N_1 - 1}, \quad j = \overline{1, N_2 - 1}, \quad k = \overline{1, N_3},$$

$$\tilde{f}_q^k \geq 0, \quad q = 1, 2, \dots, N, \quad k = 1, 2, \dots, N_3.$$

Решением задачи (6) численными методами находится функция $u_{ij}^k = \sum_{q=1}^N g_{pq} \tilde{f}_q^k$, ($i = (p - 1) \div (N_1 - 1) + 1$, $j = (q - 1) \bmod (N_2 - 1) + 1$) которая является решением краевой задачи (2) с \tilde{f}_q^k , где обозначение \div есть символ целочисленного деления, а \bmod есть символ остатка от деления. При этом задача (6) решается симплекс-методом.

- [1] Тухтасинов М., Хайиткулов Б.Х. Численное решение нестационарной задачи об оптимальном выборе источников тепла в стержне / Тез. докл. Междунар. конф. “Современные проблемы дифференциальных уравнений и смежных разделов математики”. Фергана: ФГУ, 2020. Т. 1. С. 346–348.
- [2] Хайиткулов Б.Х. Численное решение нестационарной задачи об оптимальном выборе источников тепла в параллелепипеде / Тез. докл. Респ. онлайн конф. “Актуальные проблемы математики, физики и информационных технологий”. Бухара: БухГУ, 2020. С. 343–345.

- [3] *Тухтасинов М., Хайиткулов Б.Х.* Консервативные разностные схемы по оптимальному выбору местоположения источников тепла в стержне / Узбекско-Малайзийская международ. онлайн конф. “Вычислительные модели и технологии (ВМТ2020)”. Ташкент: НУУз, 2020. С. 250–252.
- [4] *Тихонов А.Н., Самарский А.А.* Уравнения математической физики. М.: Наука, 2004.